E-mail: csa@iscas.ac.cn http://www.c-s-a.org.cn Tel: +86-10-62661041

基于 SSA-LSTM 模型的日水位预测 ——以涡河流域涡阳闸为例^①

张子谦^{1,2}, 鲍娜娜^{1,2}, 闫星廷², 李秀安², 傅振扬², 韦 伟^{2,3}

¹(安徽大学 互联网学院, 合肥 230039) ²(安徽金海迪尔信息技术有限责任公司, 合肥 230088) ³(安徽建筑大学 环境与能源工程学院, 合肥 230022) 通信作者: 鲍娜娜, E-mail: nnbao@ahu.edu.cn

摘 要:水位的准确预测可以指导城市的防洪减灾举措及水利工程建设,提升城市洪涝灾害应急响应速度.基于数据驱动的水位预测模型,尤其是LSTM 模型,在模拟自然界中水文要素的强非线性关系时展现出优势从而得到广泛应用.然而,自然界中水文数据的采集往往伴随着噪声以及人为干扰因素,这些问题影响了模型的预测性能.针对这一问题,本文开发了一种新的组合模型,即 SSA-LSTM 模型.该模型首先利用 SSA 方法将观测到的时间序列分解为周期、趋势和噪声分量,接着利用 LSTM 对 SSA 方法去噪后的序列进行模型训练并得到最终预测结果.本文选取涡河流域涡阳闸 1971 年 5 月至 2020 年 12 月的闸上水位为数据集,1)利用奇异谱分析方法将原始水位时序数据分解为多个趋势和噪声分量 (*RC*1-*RC*12),选取分量 (*RC*1-*RC*10)为趋势项并重构为新的水位时序信号;2)利用 LSTM 模型对重构的信号进行了训练和验证,并将预测结果与LSTM 模型的结果进行了对比;3)为得到最优的 SSA-LSTM 模型,针对不同的时间步长(7、14、21、28、35 天)开展了单步预测性能评估实验,实验结果表明,在不同的时间步长下,SSA-LSTM 水位预测模型的决定系数 *R*²、均方根误差 *RMSE*、平均绝对误差百分比 *MAPE* 均优于 LSTM 模型.由此可见,采用 SSA 方法对涡阳闸水位的预处理可有效提高 LSTM 的预测效果,相比于传统LSTM 模型,SSA-LSTM 模型具有高可靠和低误差的特点,在水位预测应用中更具适应性,可以为城市防洪、灌溉、供水等水利措施的合理调度提供更优的决策依据.

关键词:洪水预测;长短期记忆网络;奇异谱分析;预测模型

引用格式: 张子谦,鲍娜娜,闫星廷,李秀安,傅振扬,韦伟.基于 SSA-LSTM 模型的日水位预测—以涡河流域涡阳闸为例.计算机系统应用,2023,32(1):316-326. http://www.c-s-a.org.cn/1003-3254/8927.html

24

Daily Water Level Prediction Based on SSA-LSTM Model—Case Study of Guoyang Sluice in Guohe River Basin

ZHANG Zi-Qian^{1,2}, BAO Na-Na^{1,2}, YAN Xing-Ting², LI Xiu-An², FU Zhen-Yang², WEI Wei^{2,3}

¹(School of Internet, Anhui University, Hefei 230039, China)

²(Anhui Jinhaidier Information Technology Co. Ltd., Hefei 230088, China)

³(School of Environment and Energy Engineering, Anhui Jianzhu University, Hefei 230022, China)

Abstract: Accurate prediction of the water level can guide urban flood control and calamity reduction, as well as water conservancy construction to improve the speed of urban flood emergency response. Data-driven water level prediction models, especially the long short-term memory (LSTM) models, have shown advantages in simulating the strong nonlinear relationships of hydrological elements in nature and thus are widely used. However, the collection of hydrological data in nature is often accompanied by noise and human interference factors, which affect the prediction



① 基金项目: 安徽省教育厅自然科学基金 (KJ2020A0043); 合肥市关键共性技术研发和重大成果工程化立项 (2021GJ012) 收稿时间: 2022-06-10; 修改时间: 2022-07-06; 采用时间: 2022-08-08; csa 在线出版时间: 2022-11-16 CNKI 网络首发时间: 2022-11-18

³¹⁶ 研究开发 Research and Development

performance of the models. To address this problem, this study develops a new prediction model combining singular spectrum analysis (SSA) and LSTM, i.e., the SSA-LSTM model. Specifically, SSA first decomposes the observed time series into periodic, trend, and noise components, and then LSTM is used to train the model on the denoised time series to obtain the final prediction results. In this study, the water levels of Guoyang Sluice in the Guohe River Basin from May 1971 to December 2020 are selected as the data set for experiments: 1) The original time series data of water levels are decomposed into multiple trend and noise components (RC_1-RC_{12}) by SSA, and the components (RC_1-RC_{10}) are selected as the trend term and reconstructed into a new water-level time-series signal. 2) The reconstructed signal is trained and verified by the LSTM model, and the predicted results are compared with those of the LSTM model. 3) To obtain the optimal SSA-LSTM model, this study conducts single-step prediction performance evaluation experiments for different time steps (7, 14, 21, 28, and 35 d). The experimental results reveal that the coefficient of determination R2, root mean square error (RMSE), and mean absolute percentage error (MAPE) of the SSA-LSTM water-level prediction model are better than those of the LSTM model at different time steps. The pre-processing of the water level at the Guoyang Sluice by SSA can effectively improve the prediction effect of LSTM. Compared with the traditional LSTM models, the SSA-LSTM model has the characteristic of high reliability and low errors and is more adaptable in water-level prediction applications, which can provide a better decision basis for the rational scheduling of urban flood control, irrigation, water supply, and other water conservation measures.

Key words: flood forecasting; long short-term memory (LSTM); singular spectrum analysis (SSA); prediction model

洪水是世界上最具破坏性的自然水文气象灾害之 一^[1],其危害有引起城市内涝、河流洪水、山洪滑坡等, 历史见证了由暴雨洪水所造成的重大人员伤亡和财产 损失. 然而,目前世界各地仍然处于暴雨洪水灾害的威 胁下,例如 2021 年河南郑州"7·20"特大暴雨灾害事件, 引发了舆论的高度关注^[2]. 而发展可靠和有效的洪水预 报模型将有助于对暴雨洪水事件进行预判,将为相关部 门提供及时的预警提醒,从而提前制定灾害应对措施, 洪水预报已经成为一项重要的非工程性防洪减灾举措^[3]. 因此,发展洪水预报模型是暴雨洪涝灾害预警的关键研 究内容,为保障城市远离洪涝灾害提供重要支撑.

国内外学者针对洪水预报模型的研究已取得了大 量研究成果,目前主流的洪水预报模型大致可分为两 种类型,即基于物理原理的模型和基于数据驱动的模 型^[4,5].一方面,传统物理模型从水文原理出发,存在着 诸如原理复杂,水文参数定标难,合理的模型开发周期 长等问题.另一方面,随着数字水利工作的全面部署完 成以及计算机领域中数据挖掘算法的快速发展,水利 与计算机学科的交叉融合逐渐成为科研进步的强大动 力.其中,基于数据驱动的洪水预报模型是目前水文预 报领域的研究热点^[6].丰富的机器学习理论逐渐被应用 于洪水预报模型的扩展和提升中.时间序列预测模型 是机器学习领域一类重要的任务,该模型常常应用于 股票证券、能源电力、交通流量等预测. 单一水文要 素规律的模拟与预测也属于时序预测任务,而相关水 文要素的预测问题尚待大量的研究. 传统的时间序列 预测模型常常采用移动平均法、指数平均法、AR、MA 及 ARMA 等方法. 如果数据的平稳性满足一定的要求, 水文要素的时序预测问题也能得到解决,例如文献[7] 将 ARMA 和 ARIMA 模型应用于 Dez 大坝水库月流 量的预测问题中.而深度学习作为机器学习的重要分 支,复杂的网络模型结构使其具备高效的特征表达能 力,这为解决传统时序预测模型的局限性提供了新思 路.常见的深度学习网络包括循环神经网络 (RNN)、 长短时记忆网络 (long short-term memory networks, LSTM) 模型、门控单元神经网络 (GRU)、卷积神经网 络 (CNN)、注意力机制、变分自编码器等. 其中 RNN、 LSTM 及 GRU 模型是处理时间序列问题的最优选择. 最新的研究^[8-11]表明, LSTM 模型被广泛地应用于水文 要素的时序预测任务中.文献 [8] 研究 LSTM 模型在洪 水预警领域的可行性,并指出 LSTM 模型克服了物理 模型参数多, 定标复杂的问题. 文献 [9] 将 LSTM 模型 应用于合流制管网溢流 (combined sewer overflow, CSO)问题,这有助于理解CSO的结构行为,提升城市

Research and Development 研究开发 317

水资源的利用效率. 文献 [10] 利用 LSTM 模型提升韩 国汉江大桥站水位预测的准确度,有效地解决了汉江 大桥站季节性变化很大,水位改变非常迅速的问题,文 献 [11] 将 LSTM 模型应用于我国沂沭泗流域中的石 梁河水库水位,并取得相对较为满意的预测效果.大量 的成功应用表明 LSTM 模型在水文要素预测问题的可 行性. 基于 LSTM 模型的组合方法[12-14] 在最近的研究 中呈现出热门的趋势,例如文献 [12] 为降低降雨-径流 预测的时间成本,将 KNN 方法与 LSTM 进行了组合, 其中 KNN 方法成为更新因子, 有助于提升 LSTM 方 法在实时洪水预报系统中的可行性;文献 [13] 将 attention 机制内嵌在 LSTM 中,并用贝叶斯优化来加速超 参数的调整,从而实现了水库日流量的准确预报;文 献 [14] 尝试将 Seq2Seq 模型与 LSTM 模型进行了组 合,从而实现对烟台市门楼水库水质的准确预测.由此 可见,这些组合模型的提出源于实际应用所存在的局 限性.不同组合模型各有所长,要根据具体问题视情况 而定.本文关注到这类问题——实际模型的输入即水 文要素的测量值会受到水利现场设施环境、人类活动 等因素的影响,导致水文要素的测量值是一个非平稳 的时间序列,而且水文要素关系复杂导致的有效特征 提取困难,水位预测精度低等问题不利于准确的模型 训练和预测,因而准确的洪水预报模型除了需要选择 合适的时间序列模型还需要考虑采集数据的预处理, 以便得到平稳时间序列的准确预测模型[15]. 奇异谱分 析 (SSA) 是一种先进的时频分析方法^[16], 可以从数据 中提取趋势项、波动项和噪声成分,已被广泛用于水 文数据的预处理^[17,18]. 文献 [17] 针对水文时间序列月 径流多尺度非平稳性等特点,提出基于奇异谱分析的 月径流组合预测模型并应用于月径流预报,提高了云 南省水文站月径流预报的准确度. 文献 [18] 将奇异谱 分析应用于数据预处理阶段,对径流数据进行去噪来 提高径流序列的平稳性和可预测性,提出的奇异谱分 析—灰狼优化—支持向量回归 (SSA-GWO-SVR) 模型 提高了黑河正义峡的月径流预测精度,并且能很好地 预测径流峰值.由此可见,将奇异谱分析方法应用于数 据预处理阶段可以提高时序数据的平稳性和可预测性, 而 LSTM 神经网络具有记忆的特点, 可以处理时间序 列中的长期依赖性[19]. 基于此, 本文提出一种基于奇异 谱分析分解与长短期记忆神经网络 (SSA-LSTM) 的组 合模型的短期水位时间序列预测方法. SSA-LSTM

模型的主要工作原理是, SSA 方法将观测到的时间序 列分解为周期、趋势和噪声分量, 接着利用 LSTM 方 法对去噪后的序列进行预测, 得到最终的预测值^[20]. 为 了验证 SSA-LSTM 模型的有效性, 本文利用涡河流域 的涡阳闸监测点近 50 年的水位数据对模型进行了训 练和验证, 并将实验结果与 LSTM 模型进行了对比, 验 证了所提出方法的高可靠和低误差特性, 更适用于水 位预测的应用.

1 研究区域和数据

1.1 研究区域

为了验证 SSA-LSTM 模型在日水位预测应用的 有效性,本研究利用涡河流域涡阳闸的历史数据开展, 涡阳流域位于安徽省亳州市涡阳县,属暖温带半湿润 季风气候,降雨季节性变化明显,多集中于夏季(6-8月).涡阳县的地理位置如图1所示,涡阳县地势平 缓,平均海拔不超过35m,境内涡河横跨东西,将涡阳 分为涡南涡北两个地区.涡河是涡阳流域第一大河,淮 河的第二大支流,位于淮河北岸,于安徽省怀远县城附 近流入淮河.涡阳闸位于涡阳县城东涡河干流上,始建 于1958年,1963年9月完工,工程历时5年.



图 1 涡阳县地理位置信息图

1.2 数据

本研究取 1971 年 5 月至 2020 年 12 月涡阳闸的 闸上水位为数据研究对象,数据随时间的变化如图 2 所示,该历史数据采样周期为 1 天,其中最高水位为 1976 年的 30.15 m,最低水位为 1971 年的 22.73 m.为 了将径流数据的时间序列重构为一个标准的机器学习 数据集,通常采用滑动窗口法对数据进行预处理,窗口 的大小是一个可变参数,通常被称为时间步长^[21].因此, 本文采取滑动窗口法对原始数据进行加工,得到了时 间步长为7、14、21、28、35天的机器学习数据集, 并且取前 40 年水位数据作为训练集用于调整所建立 模型的权重和偏差, 后 10 年水位数据作为测试集验证 模型的性能.



图 2 涡阳闸 1971-05-01 至 2020-12-31 闸上游日水位时序图

2 研究方法

为了从复杂水文要素关系中提取有效特征,并提高水位预测精度,本文在考虑水文采集数据预处理问题同时选择合适的时间序列预测模型从而得到准确的 洪水预报模型.接下来将对 SSA 数据预处理方法和 LSTM 时间序列预测方法,以及 SSA-LSTM 组合模型 进行分别介绍.

2.1 奇异谱分析

为了避免水文数据采集中伴随的噪声对模型预测的干扰,需要借助非线性时间序列数据处理方法对水 文序列进行处理,目前常见的非线性时间序列处理方 法包括小波分解 (wavelet decomposition)、经验模态分 解 (empirical mode decomposition, EMD)、奇异谱分析 (singular spectrum analysis, SSA)等,本文选择奇异谱 分析处理涡阳闸水位时序数据.奇异谱分析是一种处 理非线性、非平稳时间序列数据的方法,基于由时间 序列构造的轨迹矩阵的奇异值分解 (SVD),通过分解 和重构轨迹矩阵,提取出趋势、信号、谐波成分和噪 声^[20]. SSA 的主要步骤包括嵌入、奇异值分解 (SVD)、 分组、对角线平均.

2.1.1 嵌入

嵌入操作通过滑动窗口的方式将原始的一维时间 序列*X** = (*x*₁, *x*₂, *x*₃, ..., *x*_N)映射成一个列向量序列,称 为轨迹矩阵*X*.窗口大小决定*X*的形状,长度为*M*的窗 口映射成的轨迹矩阵如下所示:

	$\int x_1$	<i>x</i> ₂	<i>x</i> ₃	•••	x_K
	<i>x</i> ₂	<i>x</i> ₃	x_4	•••	x_{K+1}
$X = [x_1, x_2, x_3, \cdots, x_n]$	$x_{3} = x_{3}$	<i>x</i> 4	<i>x</i> ₅	•••	x_{K+2}
	:	÷	÷	·	÷
	x_M	x_{M+1}	x_{M+2}	•••	x_{K+M-1}
					(1)

其中, *K* = *N*+1-*M*. *M*的大小取决于具体问题, 一般 小于*N*/3^[16].

2.1.2 奇异值分解

奇异值分解 (singular value decomposition, SVD) 是一种对矩阵进行特征分解的方法, 与实对称矩 阵对角化不同的是, 奇异值分解并不要求矩阵是方阵^[15]. SVD 通常用于分解原始序列, 提取包含独立信息的奇 异值和奇异向量, 其在降维、数据压缩、推荐系统等 领域有广泛的应用^[22].

具体来说,设*U*和*V*为矩阵*X*的左奇异向量和右奇 异向量,Σ为矩阵*X*的奇异值,轨迹矩阵*X*被表示如下:

$$X = U\Sigma V^{\mathrm{T}} \tag{2}$$

其中,*U、V*为正交矩阵,*V*^T为矩阵V的转置,Σ为对角矩阵. 方阵*Y* = *X*^T*X*(*K*×*K*)由式 (3) 得到:

$$Y = X^{\mathrm{T}}X = (U\Sigma V^{\mathrm{T}})^{\mathrm{T}}(U\Sigma V^{\mathrm{T}}) = V\Sigma^{\mathrm{T}}U^{\mathrm{T}}U\Sigma V^{\mathrm{T}} = V\Sigma\Sigma V^{\mathrm{T}}$$
$$= V \begin{bmatrix} \sqrt{\sigma_{1}}^{2} & 0 & \cdots & 0\\ 0 & \sqrt{\sigma_{2}}^{2} & \cdots & 0\\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots\\ 0 & 0 & \cdots & \sqrt{\sigma_{L}}^{2} \end{bmatrix} V^{\mathrm{T}}$$
(3)

其中, X^{T} 为轨迹矩阵X的转置, $\sqrt{\sigma_{1}^{2}}$, $\sqrt{\sigma_{2}^{2}}$, ..., $\sqrt{\sigma_{L}^{2}}$ ($L \leq K$)为矩阵Y的特征值.由式(3)得 $\Sigma = diag(\sqrt{\sigma_{1}}, \sqrt{\sigma_{2}}, ..., \sqrt{\sigma_{L}})(\sigma_{1} \geq \sigma_{2} \geq ... \geq \sigma_{L} > 0).$

所以,轨迹矩阵X可以被表示成:

$$X = U \begin{bmatrix} \sqrt{\sigma_1} & 0 & \cdots & 0\\ 0 & \sqrt{\sigma_2} & \cdots & 0\\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots\\ 0 & 0 & \cdots & \sqrt{\sigma_L} \end{bmatrix} V^{\mathrm{T}}$$
(4)

最终,轨迹矩阵*X*可以被表示成若干正交矩阵的和:

$$X = X_1 + X_2 + \dots + X_L \tag{5}$$

其中, $X_i = \sqrt{\sigma_i} U_i V_i^{\mathrm{T}}$.

2.1.3 分组

分组操作将第 2.1.2 节中 SVD 分解出的矩阵 (X_1, X_2, \dots, X_L)进行重新组合.首先,下标集合{ $1, 2, \dots, L$ } 被分成p个不相交的子集 I_1, I_2, \dots, I_p . 令 $I = \{i_1, i_2, \dots, i_n\}$, 则第I组矩阵构成的复合矩阵被表示为:

$$X_I = X_{i_1} + X_{i_2} + \dots + X_{i_n} \tag{6}$$

分组后,轨迹矩阵X的表达式如式(7)所示:

$$X = X_{I_1} + X_{I_2} + \dots X_{I_p}$$
(7)

2.1.4 对角线平均

(

在这一步中,对角线平均法将式(7)中的每个矩阵 *X_{Ii}*重构成一个长度为*N*的新序列*RC_t* = *y*₁,*y*₂,...,*y_N*, 即 SSA 分解后的序列. 假设*X_{Ii}*为*M*×*K*维矩阵, *y_k*的计 算公式如式(8)所示:

$$y_{k} = \begin{cases} \frac{1}{k} \sum_{m=1}^{k} y_{m,k-m+1}^{*}, & 1 \leq k < M^{*} \\ \frac{1}{M^{*}} \sum_{m=1}^{M^{*}} y_{m,k-m+1}^{*}, & M^{*} \leq k \leq K^{*} \\ \frac{1}{N-k+1} \sum_{m=k-K^{*}+1}^{N-K^{*}+1} y_{m,k-m+1}^{*}, & K^{*} < k \leq N \end{cases}$$
(8)

其中, $M^* = \min\{M, K\}$, $K^* = \max\{M, K\}$, N = K + M - 1, M < K时, $y_{ij}^* = y_{ij}$, 否则 $y_{ij}^* = y_{ji}$.

一个单独的分量 RC_t 可以由式 (8) 得到, 每个分量的奇 异值占总奇异值的百分比 $\sqrt{(\sigma_t)} / \sum_{i=1}^p \sqrt{(\sigma_i)} (t = 1, 2, \dots, p)$ 就是该分量的贡献. 选取d个贡献最大的分量, 原始时 间序列可以近似地由d个分量的和表示 $X^* \approx RC_1 + RC_2 + \dots + RC_d$, 剩下的分量 $R_{d+1}, R_{d+2}, \dots, R_p$ 被视作噪声.

320 研究开发 Research and Development

2.2 LSTM

本文所研究的水位数据是一种典型的时间序列数 据.目前深度学习 RNN 模型被广泛用于处理时间序列 数据,然而,由于多次反向传播导致的梯度消失或梯度 爆炸, RNN 在学习长期依赖性方面有局限性^[23]. LSTM 是一种特殊的循环神经网络^[19],解决了 RNN 在长序列 数据训练过程中的梯度消失和梯度爆炸问题^[23]. 如图 3 所示, LSTM 使用一个称为细胞状态的特定单元来存 储短期和长期信息,其余结构包括遗忘门、更新门、 输出门.遗忘门决定哪些信息被保留下来,更新门决定 哪些值被用来更新信息,而输出门根据遗忘门和更新 门的过滤结果,决定最终的输出值. LSTM 的公式如下:

$$\begin{cases} f_{t} = \sigma(W_{f} \cdot [h_{t-1}, x_{t}] + b_{f}) \\ i_{t} = \sigma(W_{i} \cdot [h_{t-1}, x_{t}] + b_{i}) \\ \tilde{C}_{t} = \tanh(W_{C} \cdot [h_{t-1}, x_{t}] + b_{C}) \\ C_{t} = f_{t} * C_{t-1} + i_{t} * \tilde{C}_{t} \\ o_{t} = \sigma(W_{o} \cdot [h_{t-1}, x_{t}] + b_{o}) \\ h_{t} = o_{t} * \tanh(C_{t}) \\ \sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}} \\ \tanh(x) = \frac{e^{x} - e^{-x}}{e^{x} + e^{-x}} \end{cases}$$
(9)

其中, x_t 为输入向量, h_t 为隐藏状态向量. f_t 、 i_t 、 o_t 和 C_t 分别为遗忘门、更新门、输出门和细胞状态; W_f 、 W_i 、 W_o 和 W_C 为权重矩阵; b_f 、 b_i 、 b_o 、 b_C 为偏置向量. σ 和tanh为激活函数.



图 3 LSTM 结构图

2.3 SSA-LSTM 水位预测模型的构建

本文提出一种改进的水位预测模型 SSA-LSTM, 该模型首先利用奇异谱分析将原始时间序列分解为趋 势项和噪音项, 然后将去除噪音后的序列用于 LSTM 模型的训练和验证, 模型流程如图 4 所示, 其基本实现 方式如下.

(1) 首先, 对涡阳闸水位时序数据S应用 SSA 奇异

谱分析,通过设置嵌入窗口长度为 12,得到包含趋势项 和噪声项的 12 个分量 $RC_1, RC_2, \dots, RC_{12}$. 由第 2.1.2 节 中的式 (3) 计算得到每个分量对应的奇异值 $\sqrt{\sigma_t}$,每个 分量的奇异值占总奇异值的百分比 $\sqrt{\sigma_t} / \sum_{i=1}^{12} \sqrt{\sigma_i} (t = 1, 2, \dots, 12)$ 为该分量对原始序列的贡献,按照贡献大小 对分量进行排序($RC_1 > RC_2 > \dots > RC_{12}$).

(2) 为了突出原始序列的趋势特征,以及最大程度 地保留序列信息,贡献较小的分量*RC*₁₁,*RC*₁₂被当作噪 声去除.为了避免累积误差,不对每个分量进行单独预 测,剩余分量*RC*₁,*RC*₂,…,*RC*₁₀的和重构成一个新的 时间序列*S*′ = *RC*₁+*RC*₂+…+*RC*₁₀用于替代原始水位 时序数据^[15].

(3)最后,LSTM 模型对去噪和重构后的序列进行拟合.(4)在实验部分,首先验证了 SSA-LSTM 模型的有效性,然后探索其在不同时间步长下的表现.



2.4 评价指标

为了量化评估 SSA-LSTM 模型的性能,本研究选取 3 种常见的统计评价指标,即决定系数R²、均方根误差 RMSE、平均绝对误差百分比 MAPE.

决定系数R²,又称拟合优度,可定义为模型中预测 值与观测值的离散程度之比,取值范围为[-∞,1]. R²的 大小反应模型拟合程度的高低,越接近于 1,模型拟合 程度越好;接近 0,表示模拟结果接近观测值的平均值 水平,即总体结果可信,但过程模拟误差大;远远小于 0,模型拟合程度差,结果不可信. R²的公式如式(10)所示:

$$R^{2} = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{N} (P_{i} - O_{i})^{2}}{\sum_{i=1}^{N} (P_{i} - \bar{O})^{2}}$$
(10)

*RMSE、MAPE*用于计算模型预测值与观测值的 误差水平,公式如式 (11)和式 (12)所示:

$$RMSE = \sqrt{\frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (P_i - O_i)^2}$$
(11)

$$MAPE = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \frac{|P_i - O_i|}{O_i} \times 100\%$$
(12)

其中, N表示样本总数; P_i、O_i分别表示第 i 个样本的预测值和观测值; Ō表示观测值的平均值. R² 最大, RMSE、MAPE 最小的模型被认为是性能最好的模型.

3 实验结果与分析

为了验证 SSA-LSTM 模型的有效性,本文利用涡 河流域的涡阳闸监测点近 50 年的水位数据对模型进 行了训练和验证,其中前 80% (40 年)为训练集,用于 调整所建立模型的权重和偏差;后 20% (10 年)为测试 集,并将实验结果与 LSTM 模型进行了对比.第 3.1 节 展示了通过 SSA 方法对水位序列进行分解和重构 的结果.第 3.2 节展示了不同时间步长 (time step)下 LSTM 和 SSA-LSTM 模型性能,并根据不同评估指标 分析了 SSA-LSTM 模型的性能.

3.1 基于 SSA 的水位数据分解和重构

本研究使用 SSA 分解技术提高模型的预测能力. 图 5 展示了用 SSA 方法对涡阳闸闸上水位数据进行 奇异值分解的结果.通过设置嵌入窗口长度为12.水位 数据被分解成12个分量,根据每个分量对原始序列的 贡献,即所占百分比,对分量排序,得到RC1, RC2,…, RC12 (RC1 > RC2 > ··· > RC12). 由图 5 可以看出, RC1分 量体现了数据的主要趋势,包含水位时间序列的绝大 部分信息.随着分量贡献的减少,分量的幅度逐渐变小, 噪声值逐渐增加, RC11, RC12几乎不含任何信息, 对原 始序列没有明显影响,在后续操作中,将其视为噪声去 除^[24]. RC₁, RC₂,…, RC₁₀重构后的水位序列如图 6 所 示,去除噪声后的序列几乎保留了原始序列的所有主 要趋势分量和波动分量,而不包含序列特征信息的噪 声被去除,说明 SSA 可以在保留水位序列主要特征的 同时极大程度地减少数据中的无用信息,从而避免模 型被噪声干扰.



322 研究开发 Research and Development



图 6 SSA 分解重组后的水位序列

3.2 不同时间步长下的模型性能评估

本节评估了 LSTM、SSA-LSTM 模型在不同时 间步长(7、14、21、28、35)下的单步预测性能,通 过R²、RMSE、MAPE 这 3 种统计评价指标探究两种 模型在不同时间步长下的表现,模型表现如表1所 示.考虑 LSTM 模型参数和超参数不同可能影响模型 的训练过程和性能,对LSTM、SSA-LSTM 两种模型 中的 LSTM 结构设置相同的参数,参数的选择如表 2 所示. 如图 7(a) 所示, SSA-LSTM 的R²系数明显优于 LSTM 模型,说明 SSA-LSTM 模型在水位序列预测中 具有更好的性能,这可能是因为 SSA 过滤了水位时 间序列中的一部分不含任何信息的噪声分量,而保留 了趋势和周期分量,从而使得模型在避免噪声干扰的 同时获得了更多的特征.当时间步长为28天时的时 候, LSTM 模型表现出了最差的性能, R²系数为 0.791. 随着时间步长的增加, LSTM 模型的R²系数首先增加, 然后下降. 这可能是因为 LSTM 具有提取时间序列长 期特征的能力,但随着时间步长的增加,模型获得了 冗余信息.同时表明LSTM 提取长期特征的能力并不 能抵消冗余信息造成的影响. SSA-LSTM 模型在时间 步长为7天时, R²系数为0.923, 随着时间步长的增加, SSA-LSTM 模型的R²系数逐步增加,当时间步长为 35 天时, SSA-LSTM 模型的R²系数达到最高, 为 0.942, 该时间步长下两种模型在测试集上的预测曲线如图 7 所示,这可以解释为 SSA-LSTM 模型通过将原始序列 分解成噪声、趋势和波动分量,可以较好地过滤长序 列中的冗余信息,并提取出水位序列中更多的特征. 图 8(b) 和图 8(c) 展示了 LSTM、SSA-LSTM 模 型的 RMSE 值和 MAPE 值在不同时间步长下的变化 趋势,与R²系数基本一致.值得一提的是,SSA-LSTM 模型在时间步长为 21 天和 28 天时的 RMSE、MAPE 出现了相反的结果,即RMSE减小,MAPE 增加,这可 能是因为受到了异常值的影响.基于以上分析,LSTM 模型在较小时间步长时可以提取长序列中的额外信 息,从而提升模型的表现,但过长的时间步长会产生 冗余信息, LSTM 提取长期特征的能力并不能抵消冗 余信息造成的影响.相反, SSA-LSTM 模型的表现随 着时间步长的增加而提升,这说明 SSA-LSTM 模型可 以过滤掉长序列中的无用信息,如噪声等,同时可以

提取出额外的特征信息,如周期信息、趋势信息等. SSA-LSTM 模型在各个时间步长上的性能均优于 LSTM 模型.

表1 LSTM、SSA-LSTM 模型在不同时间步长下的 R^2 、

RMSE、MAPE 对比

证价指行	構刑	时间步长				
にして日本	快生	7	14	21	28	35
R^2	LSTM	0.791	0.885	0.898	0.903	0.896
	SSA-LSTM	0.923	0.928	0.937	0.938	0.942
DMSE	LSTM	0.167	0.124	0.116	0.114	0.117
RMSE	SSA-LSTM	0.101	0.098	0.091	0.090	0.088
MAPE (%)	LSTM	0.325	0.268	0.230	0.209	0.245
	SSA-LSTM	0.216	0.207	0.197	0.183	0.191

表 2	LSTM	结构及	参数洗择

参数	值	参数	值
Optimizer	Adam	Hidden layers	16
Learning rate	0.001	Activation function	ReLU
Loss function	MSE	Epochs	700

4 结论与展望

本文提出一种基于奇异谱分析分解—长短期记忆 神经网络的组合模型 (SSA-LSTM) 的短期水位时间序 列预测方法, SSA 方法 (奇异谱分析) 将观测到的时间 序列分解为周期、趋势和噪声分量,接着利用 LSTM (长短期记忆)方法对去噪后的序列进行预测,得到最 终的预测值. 这种组合模型具有以下优点: 1) 有效解决 水文要素测量值被水利现场设施环境、人类活动等因 素影响所导致的非平稳性; 2) 有效解决水文要素关系 复杂导致的有效特征提取困难,水位预测精度低等问 题.为了验证 SSA-LSTM 模型的性能,将该模型应用 于涡阳闸闸上水位的预测任务,并与 LSTM 模型进行 了比较.实验结果证明,SSA-LSTM 模型可以提取出序 列中的周期、趋势、噪声分量,具有良好的非线性序 列预测能力,克服了 LSTM 模型容易受到长序列中冗 余信息影响的缺点.随着时间步长的增加,SSA-LSTM 模型具有更好的预测性能. 在各个时间步长下, SSA-LSTM 模型的可靠性和预测准确度均明显优于 LSTM 模型. SSA-LSTM 模型的高可靠和低误差特点可以为 城市防洪、灌溉、供水等水利措施的合理调度提供决 策依据.



图 7 时间步长为 35 的条件下, SSA-LSTM 与 LSTM 模型在测试集上的预测曲线



图 8 LSTM、SSA-LSTM 在不同时间步长下的指标对比

参考文献

- E.柯利亚, 胡子江, 姜源. 全球灾害趋势及其风险影响分析. 水利水电快报, 2012, 33(9): 13–14.
- 2 张利荣, 庞林祥. 2021 年河南"7·20"特大暴雨重大险情处 置关键技术措施. 中国防汛抗旱, 2022, 32(4): 25-30.
- 3 林森, 孙宁, 李建文, 等. 洪涝灾害监测和风险评估业务概述. 中国减灾, 2022, (5): 40-41. [doi: 10.3969/j.issn.1002-4549.2022.05.013]
- 4 王中根,夏军,刘昌明,等.分布式水文模型的参数率定及 敏感性分析探讨.自然资源学报,2007,22(4):649-655.

[doi: 10.3321/j.issn:1000-3037.2007.04.017]

- 5 惠强. 基于人工智能的洪水预报算法的研究与实现 [硕士 学位论文]. 西安: 西安电子科技大学, 2020.
- 6 周唱. 基于深度学习的水库洪水预报研究 [硕士学位论 文]. 济南: 山东大学, 2021.
- 7 Valipour M, Banihabib ME, Behbahani SMR. Comparison of the ARMA, ARIMA, and the autoregressive artificial neural network models in forecasting the monthly inflow of Dez dam reservoir. Journal of Hydrology, 2013, 476: 433–441. [doi: 10.1016/j.jhydrol.2012.11.017]
- 8 Luppichini M, Barsanti M, Giannecchini R, et al. Deep

learning models to predict flood events in fast-flowing watersheds. Science of the Total Environment, 2022, 813: 151885. [doi: 10.1016/j.scitotenv.2021.151885]

- 9 Zhang D, Lindholm G, Ratnaweera H. Use long short-term memory to enhance Internet of Things for combined sewer overflow monitoring. Journal of Hydrology, 2018, 556: 409–418. [doi: 10.1016/j.jhydrol.2017.11.018]
- 10 Park K, Jung Y, Seong Y, *et al.* Development of deep learning models to improve the accuracy of water levels time series prediction through multivariate hydrological data. Water, 2022, 14(3): 469. [doi: 10.3390/w14030469]
- 11 刘威, 尹飞. 一种基于 LSTM 模型的水库水位预测方法. 无 线电工程, 2022, 52(1): 83-87. [doi: 10.3969/j.issn.1003-3106. 2022.01.012]
- 12 Liu MY, Huang YC, Li ZJ, *et al.* The applicability of LSTM-KNN model for real-time flood forecasting in different climate zones in China. Water, 2020, 12(2): 440. [doi: 10.3390/w12020440]
- 13 Alizadeh B, Bafti AG, Kamangir H, *et al.* A novel attentionbased LSTM cell post-processor coupled with Bayesian optimization for streamflow prediction. Journal of Hydrology, 2021, 601: 126526. [doi: 10.1016/j.jhydrol. 2021.126526]
- 14 袁梅雪,魏守科,孙铭,等.基于小波去噪和 LSTM 的 Seq2Seq 水质预测模型.计算机系统应用,2022,31(6): 38-47. [doi: 10.15888/j.cnki.csa.008506]
- 15 Cui ZJ, Qing XX, Chai HX, *et al.* Real-time rainfall-runoff prediction using light gradient boosting machine coupled with singular spectrum analysis. Journal of Hydrology, 2021, 603: 127124. [doi: 10.1016/j.jhydrol.2021.127124]
- 16 Vautard R, Yiou P, Ghil M. Singular-spectrum analysis: A toolkit for short, noisy chaotic signals. Physica D: Nonlinear Phenomena, 1992, 58(1–4): 95–126.
- 17 张亚杰, 崔东文. 基于奇异谱分析的 SPBO-ANFIS 月径流

组合预测模型. 人民珠江, 2022, 43(5): 137-144, 153. [doi: 10.3969/j.issn.1001-9235.2022.05.020]

- 18 王丽丽,李新,冉有华,等.基于奇异谱分析-灰狼优化-支持向量回归混合模型的黑河正义峡月径流预测.遥感技术与应用,2020,35(2):355–364.
- 19 Hochreiter S, Schmidhuber J. Long short-term memory. Neural Computation, 1997, 9(8): 1735–1780. [doi: 10.1162/ neco.1997.9.8.1735]
- 20 An LX, Hao YH, Yeh TCJ, *et al.* Simulation of karst spring discharge using a combination of time-frequency analysis methods and long short-term memory neural networks. Journal of Hydrology, 2020, 589: 125320. [doi: 10.1016/j.jhydrol.2020.125320]
- 21 Gao S, Huang YF, Zhang S, *et al.* Short-term runoff prediction with GRU and LSTM networks without requiring time step optimization during sample generation. Journal of Hydrology, 2020, 589: 125188. [doi: 10.1016/j.jhydrol. 2020.125188]
- 22 Ghodsi M, Hassani H, Rahmani D, *et al.* Vector and recurrent singular spectrum analysis: Which is better at forecasting. Journal of Applied Statistics, 2018, 45(10): 1872–1899. [doi: 10.1080/02664763.2017.1401050]
- 23 Cho K, Kim Y. Improving streamflow prediction in the WRF-Hydro model with LSTM networks. Journal of Hydrology, 2022, 605: 127297. [doi: 10.1016/j.jhydrol. 2021.127297]
- 24 Apaydin H, Sattari MT, Falsafian K, et al. Artificial intelligence modelling integrated with singular spectral analysis and seasonal-trend decomposition using Loess approaches for streamflow predictions. Journal of Hydrology, 2021, 600: 126506. [doi: 10.1016/j.jhydrol. 2021.126506]

(校对责编:牛欣悦)