

# 网络机器人的分布性和可控性设计

国防科技大学计算机学院 阳爱民 杨岳湘 瞿国平

本文提出一种新的Robot的设计和实现方案,描述了系统的设计思想、组成、工作流程,并提供一些技术参数;重点说明了多个Robot分布并行工作的设计及其行为可控性的设计。

## 引言

随着Internet的快速普及和发展,信息资源与站点越来越多,如何从浩瀚的信息海洋中找到有用的信息是日益重要的问题,而网络机器人(Robot)<sup>[1]</sup>是一种自动在WWW网上获取信息并进行漫游的程序,其作用是为网络资源有效的信息建立目录说明。

然而,由于网络信息的多样化:语言的多样化,单词格式的多样化(电子邮件、链接、压缩编码……);文件格式的多样化(文本文件、图像文件、声音文件……),再加上空间,时间的限制,设计不当的网络机器人(Robot),会导致相当严重的后果,如数据重复,数据量过大,造成服务器失常等。本文提出一种新的Robot的设计和实现方案,将分布处理技术用于其上,实现多个网络机器人(Robots)同时并行工作,系统管理员通过友好的界面对

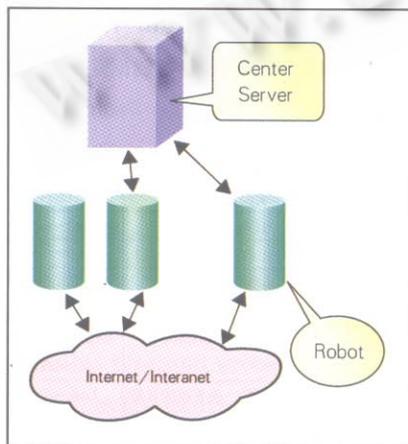


图 1 结构图

Robots 的行为进行全方位的控制。

## 基本设计思想

我们将软件设计成独立的两部分,一部分安装在一个 Center Server 上,称之为 Control Server 组件;另一部分,分别安装在远方的其他计算机上,称为 Robot 组件(如图 1)。

Robot 组件的主要功能是接收 Control Server 组件发送的配置文件,以这些配置文件来规范自己的行为,并在网上搜索符合要求的信息资源,经处理后,定时地向 Center Server 传送。

Control Server 组件主要的功能是向各个 Robot 发送配置文件,接收 Robot 送来的信息资源,经协调后,写入数据库中,同时,为用户提供查询服务。配置指示文件由系统管理员,通过 Control Server 组件的界面设置完成;每个 Robot 都有一个 ID 号,用来鉴别身份。

## Robot 的结构设计

### 1. 内部状态图(如图 2)

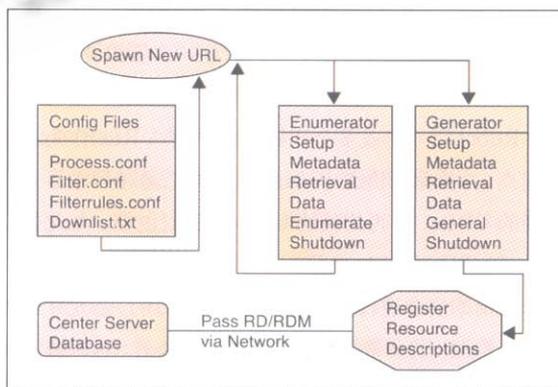


图 2 内部状态图

### 2. 各组成部分说明

如图 2 所示每个 Robot 主要由列举器(Enumerator)、

生成器(Generator)和一些配置文件组成,每个枚举器和生成器分别对应一个过滤器。

(1)枚举器和生成器:枚举器的主要作用是利用网络协议和机制,寻找、定位或发现新的网络资源,枚举器测试每个资源看它是否应该被列举,以便发现新的资源。例如:枚举器可以从一个html文件中抽取一个超文本的链,并用这条链去发现新的资源;生成器主要是测试每个资源,看它是否可以被创建一个资源说明(RD),若能,则创立一个RD,经登记后,通过网络传送到Center Server中。枚举器(Enumerator)和生成器(Generator)分别对应一个过滤器(filter),每个过滤器在过滤时分六个阶段进行,分别是Setup、Metadata、Retrieval、Data Shutdown以及Enumerate和Generate。

(2)控制Robot行为的配置文件。Robot的行为由四个配置文件来控制,它们是:Process.conf,Filter.conf,Filterrules.conf和Downlist.txt。Process.conf为Robot定义了大部分操作参数,包括告诉Robot应该使用哪些过滤器(这些过滤器是在filter.conf中已经定义了的);Filter.conf包括了列举过滤器和生成过滤器等过滤器的定义,该文件可以包括多个过滤器的定义;Filterrules.conf包括了Robot搜索的起始点或种子URLs(Seed URL)以及过滤器的过滤的规则;Downlist.txt是所有已经下载网页的索引,其作用是避免Robots的重复下载。

上述四个配置文件是纯文本文件,你可以用任何一种标准的文本编辑器编辑它。

(3)过滤过程:Robots用过滤器来控制哪些网络资源被处理以及怎样处理,一旦当Robot发现资源的一些参考消息(或资源本身)时,它运用过滤器来列举它(为了发现更多的资源),并且决定它是否能被产生一个资源说明(RD),若能产生RD,则产生,并将它暂时存放在Cache中。

Robot以一个或多个开始点(或种子URLs)作为工作的起点,并为每个资源申请过滤器,然后通过枚举器来产生新的URLs,并再为新的URLs申请过滤器,如此往复下去。过滤器开始时,执行一些必需的初始化操作,然后,它对当前的资源进行比较测试,测试的目的,是允许或拒绝这一资源;若一资源被允许,这就意味着,这一资源允许继续被过滤;若一资源被拒绝,Robot将最终列举它,并尝试发现更多的资源,生成器也可能为它创建一个资源说明(RD);注意这些操作没有必然的联系,有的资源被列举,有的资源被生成了RD,许多资源两者都有;例如,一个HTML文档,它包含一些连接到其他文档的链,生

成器可以为它本身产生一个RD,而枚举器也能列举它所链接到的文档。

(4)过滤过程的几个阶段:在过滤器的过滤过程中,列举过滤器和生成过滤器,它们都经过五个阶段,其中有四个阶段相同:Setup,Metadata,Data和Shutdown;注意,Retrieval不是过滤过程的一个阶段,因为它的作用是从网上检索和找回某一网页。每一阶段的工作情况如下:

#### Setup 阶段:

在这一阶段,过滤器忙于初始化,执行一些初始化操作,不能获得有关资源的URL或content的消息;在一个Robot的生命周期中只发生一次。

#### Metadata 阶段:

在这一阶段,Robot已经遇到资源的URL<sup>[1-3]</sup>但没有下载资源的内容(content),因此,有关资源内容的信息仍然无效,而有关URL自身的一些信息以及来自Filter.conf文件的数据是有效,有效的资源如表1所示;在这一阶段,Robot根据这些有效的Metadata信息,来过滤资源。

表 1

CompleteURL	资源的位置	http://www.nudt.edu.cn/
Protocol	URL的访问协议	http,ftp,file
Host	URL的地位部分	www.nudt.edu.cn:80
IP address	URL地址的数字表示	210.43.211.30
URI	URL的路径部分	/index.htm
Depth	搜索的深度	10
Enumeration-filter	列举过滤器的名称	enumeration-filter=my-enumerator
Generation-filter	生成过滤器的名称	eneration-filter=my-generator

#### Data 阶段:

在这一阶段,Robot已经下载了URL资源的内容(在Retrieval阶段),Robot可以访问有关content的数据,如description,the author等等,若资源是一个HTML文件,则Robot将分析HTML头部(META)标记内的数据;因此,包含在(META)标记内的数据是有效的,有效的数据如表2所示:

表 2

Data	含义	举例
Content-charset	资源所使用的字符集	
Content-encoding	压缩方法	content-encoding:X-gzip
Content-length	资源的大小(以byte为单位)	Content-length:3495
Content-Type	媒体的类型	Content-Type: text/html(imgc/jpeg)
Expires	资源过期的日期和时间	Expires:Thu,01 Oct 1999 08:00:00 GMT
Last-modified	资源的最后一次更改的日期	Last-modified:Fri,15 Jan 1999 12: 45: 26 GMT
Data in <META> tags	附加信息	Author,Description Keywords

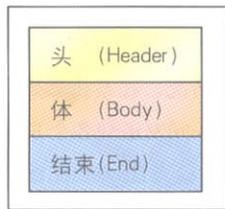


图 3 过滤器图

在上述的数据中,除〈META〉中的数据外,其他数据均来自远方服务器(如 WWW 服务器)的 HTTP 应答(response)头部(在检索和找回这些资源时);在这一阶段,Robot 根据这些有效的 Data 信息,来过滤资源。

#### Enumerate 阶段:

在这一阶段,Robot 列举当前的资源,看是否有指向其他能被检查的资源,并产生新的 URLs。Generate 阶段:

这一阶段,Robot 将为资源产生一个资源说明(RD),登记 RD,并存在 RD 到 Cache 中。

#### Shutdown 阶段:

执行一些必要的终止操作,在 Robot 的一个生命周期中只发生一次。

(5)过滤器语法:文件 filter.conf 包含了列举过滤器和生成器的定义,这个文件可以包含多个过滤器。每个过滤器都有一个很好的定义结构,如图 3 所示”;

体(Body)由一系列过滤器的指示(directives)组成,这些指示定义了过滤器在“Setup,Metadata,Enumerate(或 Generate)和 Shutdown 阶段的行为;Robot 用六种指示来配置过滤各阶段的操作每个指示有它自己专用的 Robot 应用函数和对此函数有效的参数与之对应;例如,列举函数有对应的 Enumerate directive,生成函数有对应的 Generate directive 等等。

结束(End)由〈!Filter〉标记,下面是一个例子:

```

<Filter name="enumeration1" > # 说明过滤器的
名称,标志过滤器定义的开始。
# 说明 filterrules.conf 文件的位置;
Setup fn=filterrules-setup config=/config/
filterrules.conf
MetaData fn=filterrules-process #Process the rules
#Filter by type and process rules again
Data fn=assign-source dst=type src=content-
type
Data fn=filterrules-process

```

```
#Perform the enumeration on HTML only
```

```
Enumerate enable=true fn=enumerate-urls
max=1024 type=text/html
Shutdown fn=filterrules=shutdown #Cleanup
</Filter>
```

注:符号 # 后面的文字是注释。

(6)文件 Process.conf 参数设置:文件 Process.conf 为 Robot 定义了许多参数,其中有两个最重要的进程参数就是:enumeration-filter 和 generation-filter;这两个参数决定 Robot 在列举(enumeration)和生成(generation)阶段使用哪些过滤器;我们定义这两个参数的缺省值为 enumeration-default 和 generation-default。注意,所有的过滤器必须是在文件 filter.conf 中定义了;下面这些参数,系统管理员可以设定:

```

auto-proxy:代理设置;例如 auto-proxy=" http://
/dns1.xtnu.edu.cn: 80/"
connect-timeout:允许网络应答一个连接请求的最长
时间;例如,connect-timeout=120
convert-timeout:允许文档转换的最长时间;例如,
convert-timeout=600
depth:搜索深度;例如,depth=10;
enable-ip:是否为每个被创立的 RD 的 URL 生成一个
IP 地址;例如,enable-ip= [true|false]
enable-robots.txt:在访问每个节点是否检查
Robots.txt 文件;可设置为 yes 或 no;
engine-concurrent:预前为 Robot 创建的线程数,
engine-concurrent= [1..100];
enumeration-filter:指定 enumerator 的过滤器;
generation-filter:指定 generator 的过滤器;
loglevel:log 文件的级别,loglevel= [0..5];这些值的
含义如下:
level 0:log 文件只记录一些严重的错误;
level 1:记录生成和列举行为;
level 2:记录检索的行为;
level 4:记录产生新 URL 的行为;
level 5:记录检索进程进行的情况;
max-concurrent:一个 Robot 能同时并发检索的资源
的最大数目,max-concurrent= [1..100];
max-filesize-kb:Robot 检索文件的最大长度(以 kb
为单位);例如:max-filesize-kb=1024
max-memory-per-url/max-memory:指定每个

```

URL 拥有的最大内存数(以 bytes 为单位);

onCompletion:决定在 Robot 完成一个运行周期后, Robot 该做什么事情; 有以下几种方式可以选择: idle mode, loopback mode, start again mode or quit mode;

password:用于 http 的身份鉴定和 FTP 的连接, password=string;

remote-access:是否允许 Robot 能从远方的主机接受命令, remote-access= [yes|no];

server-delay:这是两次访问同一个 Web 节点的时间间隔, 将阻止 Robot 频繁地访问同一个节点, server-delay-delay\_in \_seconds;

tmpdir: 指定 Robot 创建临时文件的位置;

username: 这是运行 Robot 的用户的名称, 它将被用于 http 的身份鉴定和 ftp 的连接。

Bindir: 为 Robot 指定外部程序所在的位置, 以便于 Robot 运行外部程序, Bindir=path;

Cmd-hook:指定一个外部命令, 这是 Robot 在完成一个运行周期后, 要执行的外部命令。

Command-port:指定 Robot 监听的端口号, Robot 从这里接受其他程序的命令;

Command-port=port\_number;

以上这些参数, 系统管理员通过浏览器在任何与 Internet 相连的主机上, 可以方便的设置。

(7)Robot 的工作过程简述: Robot 从 filterrules.conf 读取种子 URLs(Seed URLs), 检查 URLs 和与他们相关联的网络资源, 每资源都要经过列举过滤器和生成过滤器检验; 若资源通过了列举过滤器的检验, 则 Robot 就列举它, 并产生新的 URLs, 新的 URLs 又可以被列举过滤器检验, 再列举, 再产生新的 URLs, 如此下去, 不断发现新的资源; 若资源通过了生成过滤器的检验, 则 Robot 对它产生一个资源说明, 并经处理, 存到 Cache 中, 再在某一设定的时间, 将它们传送到 Center Server database。

### 各 Robots 相互协调工作的设计

在 Robots 的工作过程中, 每个 Robot 从各自的种子 URLs(Seed URLs)出发, 不断地到网上搜索资源, 虽然它们的种子 URLs 不一样, 但不能排除不搜索到相同的资源; 而且每个 Robot 都要知道 Center Server 的 database 中已存在的资源; 否则, 这两种情况都会造成资源重复下载。为了解决这个问题, 我们对各 Robot 协调工作作了

如下的设计(图 4 所示):

Center Server 中保存一个 Downlist.txt 文件, 该文件记录下载资源的情况, 在系统开始工作时, 该文件和 Config Files 文件一同发送到各个 Robot 中, Robots 在获取某一资源时, 先检查 Downlist.txt 文件, 看是否记录了这个资源; 若有, 就不下载了。同时, 在 Center Server 中, 还设计了一个可以定时产生令牌<sup>[2]</sup>的模块; 该令牌包含了每个 Robot 的 ID 号和传递次序, 在产生令牌的同时, 还产生了一个 list.txt 文件。Center Server 在 Robot 工作一段时间 T 后, 产生令牌和 list.txt, 此时, list.txt 文件为空; 令牌和 list.txt 文件被发送到 1 号 Robot, 1 号 Robot 处理令牌, 将自己的 ID 号去掉, 同时, 将自己在 T 时间内下载的资源情况, 按一定格式(与 Downlist.txt 文件格式一样)写入 list.txt 中; 然后, 将令牌和 list.txt 传送给 2 号 Robot, 2 号 Robot 从令牌中去掉自己的 ID, 并打开 list.txt 文件, 检查自己在 T 时间内下载的资源在 list.txt 是否存在, 将已存在的资源去掉, 并将 list.txt 没有记载的资源的消息, 写入到 list.txt 中; 然后, 传给 3 号 Robot, ...; 令牌最终传回到 Center Server, Center server 将 list.txt 文件合并到 Downlist.txt 中去; 同时, 去掉令牌和 list.txt 文件; 再过 T 时间, 又重复上述过程。我们采用这种方法解决资源的重复下载这个问题。■

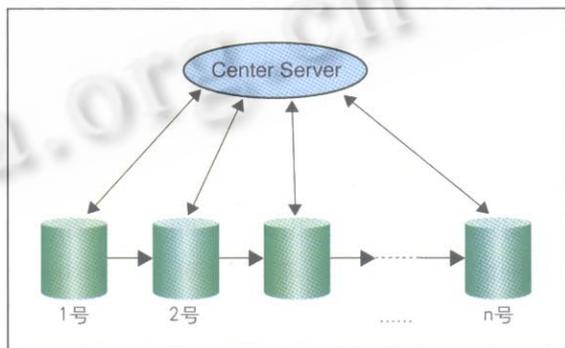


图 4 Robots 相互协调过程图

### 参考文献

- 1 王玉琳, 凌涛, 沈美娥, WEB 程序设计教程, 北京: 电子工业出版社, 1997.206-248
- 2 朱海滨, 分布处理技术, 长沙: 国防科技大学出版社, 1997.10-30
- 3 T.Berner-Lee, L.Masinter, M.McCahill, Uniform Resource Locators, RFC 1738, 1-96
- 4 D.Hardy, M.Schwartz, U.Colorado, D.Wessels, Harvest User'S Manua (Version 1.4), University of Colorado at Boulder, Technical Report CU-CS-743-94, 1996.3-51, 76-77