

同步进程设计及应用

王建民 任文科 (建设银行安阳分行 455000)

友好的用户界面设计是评价一个应用系统的重要指标。在 UNIX 操作系统环境下,对大型数据库的操作或网络上与其他节点交换信息时,需要一定的执行时间。对用户来说,应用程序的运行是不可见的。若用户界面做得欠佳,程序执行时,屏幕上没有动态提示,易给用户产生“死机”的错觉。我们在实际工作中,利用 UNIX 操作系统中同步进程设计技术,很好的解决了这个问题,收到了良好的效果。

一、同步进程设计

UNIX 系统中,信号量(semccphores)为我们提供了一种实现进程同步的通信方法。也就是说我们可以通过进程间信号量的传递,达到两个进程同步运行。下面概括介绍一下同步进程设计中用到的信号及系统调用:

1. 信号。UNIX 为我们提供了多种信号类型,标准包含文件 <signal.h> 中对这些信号都做了定义。SIGUSR1 和 SIGUSR2 这两种信号为用户定义信号,可用于用户所希望的任何目的。

2. 系统调用 signal 能把指定的信号和指定的处理工作联系起来,它的使用格式如下:

```
signal(sig, func);
```

signal 语句执行后,进程只要接收到一个指定的信号 sig,不管其正在执行程序的哪一部分,都会立即执行指定响应的动作 func。当 func 返回时,控制被传回到进程被中断的那一点,继续执行。例如:

```
signal(SIGUSR1, ac1);
```

就表示进程只要一接到信号 SIGUSR1,就立即执行函数 ac1。

3. 系统调用 kill 用来将一指定信号发送给一指定进程。它的使用格式如下:

```
kill(pid, sig);
```

由于调用 kill 的进程需要知道信号发往之进程的进程标识符 PID,因此,这种信号发送通常在父进程、子进程之间进行。例如:

```
kill(ppid, SIGUSR1);
```

这一语句用来实现把信号 SIGUSR1 发送给进程标识符为 ppid 的进程。

4. 系统调用 fork 可产生一个与源进程相同的子进程(子进程继承父进程所有图象内容),并响应子进程的 PID 给父进程,而响应 0 给予进程。每当子进程产生后,即用下一个可用的进程标识符赋予子进程。

下面以一个简单的例子,介绍一下同步进程设计技术。该例子通过系统调用 fork 形成父、子两个进程。fork 响应 0 给予进程,响应子进程的 PID 给父进程,因此子进程执行 switch 开关的“case 0”语句中的循环,父进程执行“default”语句中的循环。子、父进程各自通过 kill 调用向对方发送信号 SIGUSR1,以实现它们之间的同步。系统调用 pause 使一个进程暂停,直至一个信号到达。父、子进程收到信号 SIGUSR1 后,便立即执行函数 ac1、ac2,实现同步向各自的标准输出上写信息。

例子一:

```
#include <stdio.h>
#include <signal.h>
int ntime = 0;
main()
{
    int pid, ppid;
    int ac1(), ac2();
    signal(SIGUSR1, ac1);
    ppid = getpid();
    switch(pid = fork())
    {
        case -1 :
            perror("synchro");
            exit(1);
        case 0:
            signal(SIGUSR1, ac2);
            for(;;)
            {
                sleep(1);
                kill(ppid, SIGUSR1);
                pause();
            }
    }
}
```

```

default:
    for(;;){
        pause();
        sleep(1);
        kill(pid, SIGUSR1);
    }
}

ac1()
{
    printf("parent caught signal %d \n", ++ ntime);
    signal(SIGUSR1, ac1);
}

ac2()
{
    printf("child caught signal %d \n", ++ ntime);
    signal(SIGUSR1, ac2);
}

```

该程序的运行结果如下:

```

parent caught signal 1
child caught signal 1
parent caught signal 2
child caught signal 2
<del> (用户按中断键退出)

```

二、进程同步设计技术的应用

建设银行城市综合网络采用了 client/server 模式。所有业务数据均集中 server 中,前置机中只有一些标准数据。办理业务时,client 端向 server 发送请求信息,server 根据请求信息启动相应进程运行,并将运行的结果信息反馈给前置机。前置机根据 server 的回应信息作出相应处理。在前置机和 server 交换数据时,前置机进程处于等待回应状态,而数据交换需要一定的时间。此时,前置机标准输出上如无任何动态提示,易给用户产生“死机”错觉。为解决这个问题,我们利用 unix 系统的同步进程设计技术,在父进程与 server 交换信息时,启动子进程在标准输出上打印出各种动态提示信息,以表示此笔业务正在处理,给用户以明确的提示。下面这个程序段实现了父进程在执行函数 sjjh() 时,启动子进程不停的在标准输出上打印时间数字,以表示父进程正在与

server 交换数据。当函数 sjjh() 执行结束后,父进程将发送信号 SIGUSR1 到子进程,子进程接到信号后,立即执行函数 childkill,子进程被终止,父进程继续向下执行。

例子二:

```

.....
main()
{
    .....
    void childkill()
    {
        .....
        switch ( chpid = fork() )
        {
            case -1:
                “出错处理函数”
                break;
            case 0:
                signal ( SIGUSR1, childkill );
                while (1)
                {
                    times + + ;
                    printf(“%d”, times);
                    sleep(1);
                    /* 在标准输出上不断给出动态提示信息 */
                }
            default:
                sjjh(); /* 数据交换函数 */
                kill ( chpid, SIGUSR1 );
                break;
        }
        .....
        .....
    }
    void childkill()
    {
        exit(0);
    }
}

```

三、结束语

通过信号量传递实现进程同步执行的设计技术,结构简单,通用性强。我们在建设银行城市综合网络应用程序开发与维护中,普遍采用了这种进程同步设计技术,使得该系统的界面设计显得十分生动、活泼,取得了良好的效果。

(来稿时间:1997年12月)